

## IPOS4808

Inteligentny serwonapęd – 400 W

P027.414.E101

IPOS4808 MY-CAN (48V, 8A, pin-plug, dual enc., CAN)

- Moc do 400W, prąd ciągły/szczytowy 8/20A, napięcie zasilania 12-50VDC
- Wbudowany kontroler ruchu
- Dla silników szczotkowych DC, BLDC oraz krokowych
- Komunikacja po RS-232 (TMLCAN) oraz CANopen (domyślnie) lub EtherCAT (opcjonalnie)
- Konstrukcja otwarta PCB lub w obudowie



### OPIS PRODUKTU

Programowalny i elastyczny sterownik napędu ze zintegrowanym stopniem wyjściowym, sterownikiem MotionChip™, sygnałami I/O i interfejsem CAN bus lub EtherCAT, funkcją bezpieczeństwa STO oraz wszechstronną obsługą technologii silnikowych i enkoderów w jednym urządzeniu.

Moduł VX został specjalnie opracowany do integracji na płycie nośnej i umożliwia instalację nawet w ograniczonych przestrzeniach. Kilka modułów VX można podłączyć do jednej płyty głównej, co ostatecznie prowadzi do zwartej konstrukcji, dużej gęstości integracji, oszczędności czasu i optymalizacji kosztów.

Moduł MY został specjalnie opracowany do integracji na płycie głównej i stanowi idealne rozwiązanie do różnych zastosowań z ograniczoną przestrzenią montażową.

Moduł BX stanowi idealne rozwiązanie do różnych zastosowań z ograniczoną przestrzenią montażową.

### SPECYFIKACJA TECHNICZNA

<b>Dimensions length x width x height</b>	60x43.6x12.4
<b>Dostawca</b>	Technosoft
<b>Masa</b>	22 g
<b>Moc</b>	400 W
<b>Napięcie zasilania</b>	12 V DC, 24 V DC, 36 V DC, 48 V DC
<b>Obsługiwane silniki</b>	PMSM, Voice coil, BLDC, Krokowe, Liniowe, DC
<b>Prąd szczytowy</b>	20 A
<b>Prąd znamionowy</b>	8 A
<b>Protokół komunikacyjny</b>	CANopen, RS-232, TMLCan
<b>Rodzaj sterowania</b>	Krzywka elektroniczna, Przekładnia elektroniczna, Pozycja, Prędkość, Moment
<b>Sprzężenie zwrotne (typ enkodera)</b>	SSI, EnDat 2.2, 1 Vpp Sin/Cos, Analogowe czujniki Halla, Inkrementalny, Cyfrowe czujniki Halla, Bezczytnikowe, Tachogenerator
<b>Wejścia analogowe</b>	2
<b>Wejścia cyfrowe</b>	6 szt

